Durée: 144 minutes

Algèbre linéaire Examen Partie commune Automne 2022

Enoncé

Pour les questions à **choix multiple**, on comptera :

- +3 points si la réponse est correcte,
 - 0 point si la question n'est pas répondue ou s'il y a plusieurs réponses,
- -1 point si la réponse est incorrecte.

Pour les questions de type **vrai-faux**, on comptera :

- +1 point si la réponse est correcte,
- 0 point si la question n'est pas répondue ou s'il y a plusieurs réponses,
- -1 point si la réponse est incorrecte.

Notation

- Pour une matrice A, a_{ij} désigne l'élément situé sur la ligne i et la colonne j de la matrice.
- Pour un vecteur $\pmb{x} \in \mathbb{R}^n$, x_i désigne la i-ème composante de \pmb{x} .
- $-I_m$ désigne la matrice identité de taille $m \times m$.
- $-\mathbb{P}_n$ désigne l'espace vectoriel des polynômes réels de degré inférieur ou égal à n.
- $-\mathbb{M}_{m\times n}(\mathbb{R})$ désigne l'espace vectoriel des matrices de taille $m\times n$ à coefficients réels.
- Pour $x, y \in \mathbb{R}^n$, le produit scalaire euclidien est défini par $x \cdot y = x_1 y_1 + \ldots + x_n y_n$
- Pour $\boldsymbol{x} \in \mathbb{R}^n$, la norme euclidienne est définie par $\|\boldsymbol{x}\| = \sqrt{\boldsymbol{x} \cdot \boldsymbol{x}}$.

Première partie, questions à choix multiple

Pour chaque question marquer la case correspondante à la réponse correcte sans faire de ratures. Il n'y a qu'une seule réponse correcte par question.

Question 1: Soit

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ 5 & 3 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Alors une solution au sens des moindres carrés $\hat{x} = \begin{pmatrix} \hat{x}_1 \\ \hat{x}_2 \end{pmatrix}$ de l'équation Ax = b satisfait

Question 2: Soit R la forme échelonnée réduite de la matrice

$$\left(\begin{array}{cccc}
0 & 0 & 1 & 2 \\
0 & 1 & 2 & 3 \\
1 & 2 & 3 & 0
\end{array}\right).$$

Alors on a

Question 3: La droite de régression linéaire pour les points (-2, -1), (0, 1), (2, -2), (4, 1) est

Question 4: Le système d'équations linéaires

$$\begin{cases} x - 2y + 3z = 1\\ 2x + y - 4z = a\\ x - z = 2 \end{cases}$$

possède des solutions si et seulement si

Question 5: Soient

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \quad \text{et} \quad \mathcal{C} = \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$$

deux bases de \mathbb{R}^3 . Soit P la matrice de changement de base de la base \mathcal{B} vers la base \mathcal{C} , telle que $[x]_{\mathcal{C}} = P[x]_{\mathcal{B}}$ pour tout $x \in \mathbb{R}^3$. Alors la troisième colonne de P est

$$\square \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}. \qquad \square \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}. \qquad \square \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}. \qquad \square \begin{pmatrix} -1/2 \\ -1/2 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

Question 6: Soit t un paramètre réel. Les vecteurs

$$m{v}_1 = egin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad m{v}_2 = egin{pmatrix} -3 \\ 5 \\ -2 \end{pmatrix} \quad ext{et} \quad m{v}_3 = egin{pmatrix} t \\ -9 \\ 8 \end{pmatrix}$$

sont linéairement dépendants si et seulement si

Question 7: Soit $T\colon \mathbb{P}_2 \to \mathbb{M}_{2\times 2}(\mathbb{R})$ l'application linéaire définie par

$$T(p) = \begin{pmatrix} p(0) & p(1) \\ p(-1) & p(0) \end{pmatrix}$$
, pour tout $p \in \mathbb{P}_2$.

Soient

$$\mathcal{B} = \left\{ 1, t + t^2, t - t^2 \right\} \quad \text{et} \quad \mathcal{C} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$$

des bases de \mathbb{P}_2 et $\mathbb{M}_{2\times 2}(\mathbb{R})$ respectivement. La matrice A associée à T relative à la base \mathcal{B} de \mathbb{P}_2 et la base \mathcal{C} de $\mathbb{M}_{2\times 2}(\mathbb{R})$, telle que $\big[T(p)\big]_{\mathcal{C}}=A\big[p\big]_{\mathcal{B}}$ pour tout $p\in\mathbb{P}_2$, est

$$\square \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$\square \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & -2 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$\square \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$\square \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Question 8: Soient

$$A = \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & k \end{pmatrix} \qquad \text{et} \qquad B = \begin{pmatrix} a & 3b & c \\ d+2a & 3e+6b & f+2c \\ g & 3h & k \end{pmatrix}$$

deux matrices de taille 3×3 . Si det(A) = 1, alors on a

Question 9: L'inverse de la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 6 & 4 & 5 \\ 5 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

est

$$\Box A^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -3 & 4 \\ -1 & 1 & -1 \\ 2 & 3 & -4 \end{pmatrix}.$$

$$\Box A^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -3 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 2 & 3 & -1 \end{pmatrix}.$$

$$\Box A^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 3 & -4 \\ -1 & -1 & 1 \\ 2 & -3 & 4 \end{pmatrix}.$$

$$\Box A^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 3 & -1 \\ -1 & -1 & 0 \\ 2 & -3 & 1 \end{pmatrix}.$$

Question 10: L'algorithme de Gram-Schmidt appliqué aux colonnes de la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -3 \end{pmatrix}$$

fournit une base orthogonale de Img(A) donnée par les vecteurs

$$\Box \begin{pmatrix} 1\\1\\0\\0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1\\-1\\0\\2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1\\-1\\0\\-1 \end{pmatrix}. \qquad \qquad \Box \begin{pmatrix} 1\\1\\0\\0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1\\-1\\0\\2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} -1\\1\\0\\-5 \end{pmatrix}.$$

$$\Box \begin{pmatrix} 1\\1\\0\\0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1\\-1\\0\\2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} -1\\1\\0\\-5 \end{pmatrix}.$$

$$\Box \begin{pmatrix} 1\\1\\0\\0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1\\-1\\0\\0\\2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} -1\\1\\0\\0\\2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} -1\\1\\1\\1\\1 \end{pmatrix}.$$

Question 11: La projection orthogonale du vecteur $\begin{pmatrix} 1\\1\\1\\3 \end{pmatrix}$ sur le sous-espace vectoriel engendré par la

première et la deuxième colonne de la matrice A de la Question 10 est le vecteur

$$\square \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}. \qquad \square \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}. \qquad \square \begin{pmatrix} 8 \\ -4 \\ 0 \\ 12 \end{pmatrix}. \qquad \square \begin{pmatrix} 18 \\ 2 \\ 0 \\ 16 \end{pmatrix}.$$

Question 12: La matrice A de la Question 10 possède une décomposition QR telle que

Question 13: Soit $A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 5 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$. Alors

	$\lambda = 4$	est	une	valeur	propre	avec	${\bf multiplicit\'e}$	géométriqu	ie 2
--	---------------	----------------------	-----	--------	--------	------	------------------------	------------	------

$$\hfill \hfill \lambda=3$$
 est une valeur propre avec multiplicité algébrique 1.

$$\hfill \lambda=3$$
 est une valeur propre avec multiplicité géométrique 2.

$$\hfill \lambda=4$$
 est une valeur propre avec multiplicité géométrique 1.

Question 14: Soit $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^4$ l'application linéaire définie par T(x) = Ax pour tout $x \in \mathbb{R}^3$, où

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 5 \\ 2 & 1 & 7 \\ 0 & 2 & 6 \end{pmatrix}.$$

Alors

$$\Box$$
 T est injective mais pas surjective.

$$\Box$$
 T n'est ni injective ni surjective.

$$\Box$$
 T est injective et surjective.

$$\Box$$
 T est surjective mais pas injective.

Deuxième partie, questions de type Vrai ou Faux

Pour chaque question, marquer (sans faire de ratures) la case VRAI si l'affirmation est **toujours vraie** ou la case FAUX si elle **n'est pas toujours vraie** (c'est-à-dire si elle est parfois fausse).

Question 15: Soit V un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^4 et soient \mathbf{w}_1 et \mathbf{w}_2 deux vecteurs de \mathbb{R}^4 . Si les vecteurs \mathbf{w}_1 et \mathbf{w}_2 sont linéairement indépendants, alors les vecteurs $\operatorname{proj}_V(\mathbf{w}_1)$ et $\operatorname{proj}_V(\mathbf{w}_2)$ sont linéairement indépendants.								
☐ VRAI ☐ FAUX								
Question 16: Soit $\{v_1, \dots, v_k\}$ une famille orthogonale de vecteurs de \mathbb{R}^n . Si $v_0 \in \mathbb{R}^n$ est tel que $\{v_0, v_1, \dots, v_k\}$ est une famille orthogonale, alors v_0 est orthogonal à $\mathrm{Vect}\{v_1, \dots, v_k\}$.								
□ VRAI □ FAUX								
Question 17: Si A est une matrice de taille $m \times n$, alors on a $\dim(\operatorname{Img} A) + \dim(\operatorname{Img} A^T) + \dim(\operatorname{Ker} A) + \dim(\operatorname{Ker} A^T) = m + n$.								
☐ VRAI ☐ FAUX								
Question 18: Soient A et P deux matrices de taille $n \times n$. Si $P^T A P$ est symétrique, alors A est symétrique.								
□ VRAI □ FAUX								
Question 19: Soit $W = \{A \in \mathbb{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) : A = A^T\}$. Alors W est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ de dimension 3.								
☐ VRAI ☐ FAUX								
Question 20: Soit A une matrice carrée de taille $n \times n$. Si R est la forme échelonnée réduite de A , alors $\det(A) = \det(R).$								
☐ VRAI ☐ FAUX								
Question 21: Soient A et B deux matrices carrées de taille $n \times n$. Si A et B ont le même polynôme caractéristique, alors A et B ont les mêmes valeurs propres et pour chaque valeur propre λ on a $\dim \left(\operatorname{Ker}(A - \lambda \operatorname{I}_n) \right) = \dim \left(\operatorname{Ker}(B - \lambda \operatorname{I}_n) \right).$								
☐ VRAI ☐ FAUX								
Question 22: Soient V et W des espaces vectoriels de dimension finie et soit $T:V\to W$ une application linéaire. Soit d la dimension de l'image de T . Alors $d\le \dim(W)$ et $d\le \dim(V)$.								
☐ VRAI ☐ FAUX								
Question 23: Si A est une matrice de taille $m \times n$ dont les colonnes forment une base de \mathbb{R}^m , alors pour tout choix de $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$, le système $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ possède une solution unique.								
☐ VRAI ☐ FAUX								

Question 24: Soit V un espace vectoriel de dimension n et soit vecteurs de V . Si toute sous-famille de \mathcal{F} formée de $n-1$ éléments e est une base de V .								
☐ VRAI ☐ FAUX								
Question 25: Si A et B sont deux matrices inversibles de taille $n \times n$, alors $(A + B)^2$ est inversible.								
☐ VRAI ☐ FAUX								
Question 26: L'ensemble $\{p \in \mathbb{P}_n : p(-t) = -p(t), \text{ pour tout } t \in \mathbb{R}\}$ est un sous-espace vectoriel de \mathbb{P}_n .								
☐ VRAI ☐ FAUX								
Question 27: Si v et w sont deux vecteurs de \mathbb{R}^3 , alors la matrice								
$A = oldsymbol{v} oldsymbol{v}^T - oldsymbol{w} oldsymbol{w}^T$								
est diagonalisable.								
☐ VRAI ☐ FAUX								

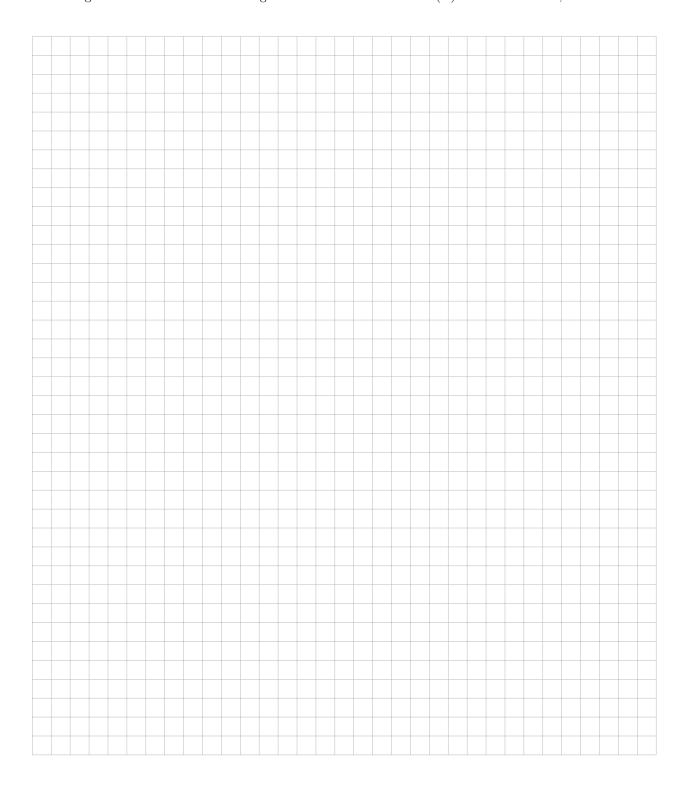
Troisième partie, questions de type ouvert

- Répondre dans l'espace dédié en utilisant un stylo (ou feutre fin) noir ou bleu foncé.
- Votre réponse doit être soigneusement justifiée: toutes les étapes de votre raisonnement doivent figurer dans votre réponse.
- Laisser libres les cases à cocher: elles sont réservées au correcteur.

Question 28: Cette question est notée sur 3 points.



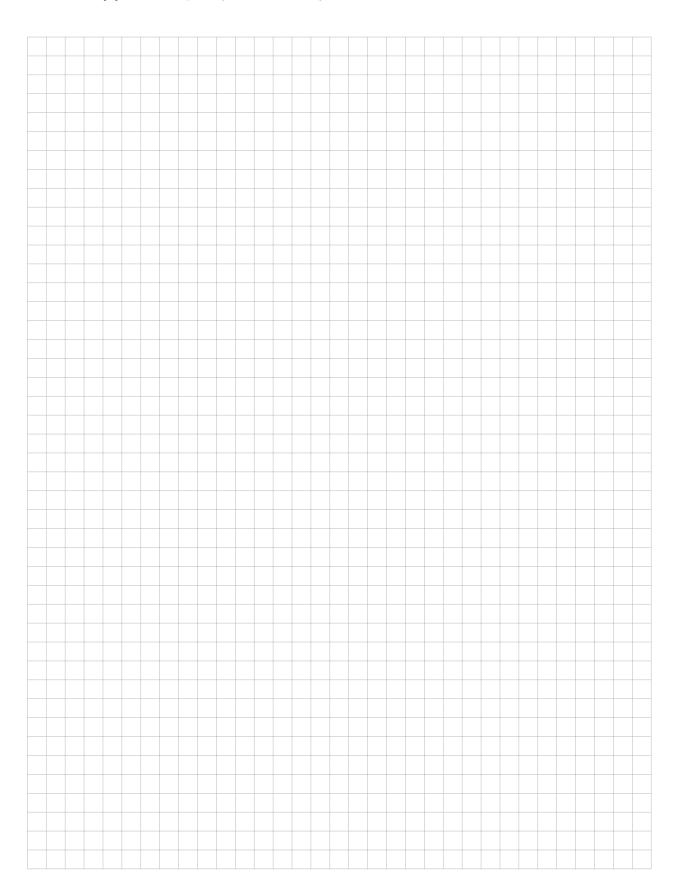
Soit A une matrice de taille $m \times n$ à coefficients réels telle que sa forme échelonnée réduite contient exactement k lignes nulles. Déterminer le rang de A et la dimension de Ker(A) en fonction de m, n et k.



Question 29: Cette question est notée sur 3 points.



Soit A une matrice symétrique de taille $n \times n$ à coefficients réels. Soit $v \in \mathbb{R}^n$ un vecteur propre de A et $W = \text{Vect}\{v\}$. Montrer que si $y \in W^{\perp}$, alors $Ay \in W^{\perp}$.



Question 30: Cette question est notée sur 3 points.



Soit A une matrice de taille $n \times n$ à coefficients réels et soit O la matrice nulle de taille $n \times n$.

Montrer que si A est diagonalisable et $A^2=O,$ alors A=O.

